

# Математические основы информационной безопасности

Груздев Дмитрий Николаевич

# Нейронные сети

# Модель нейрона

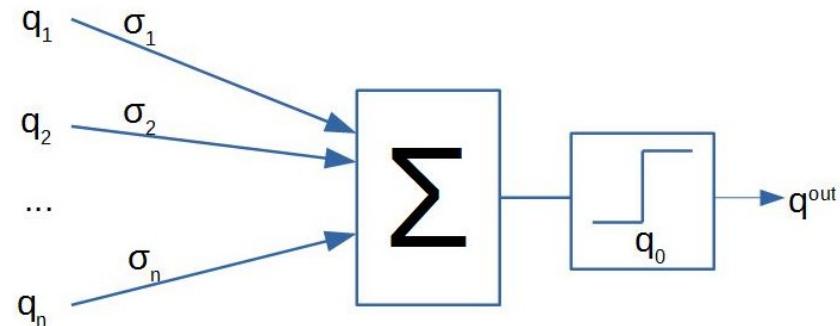
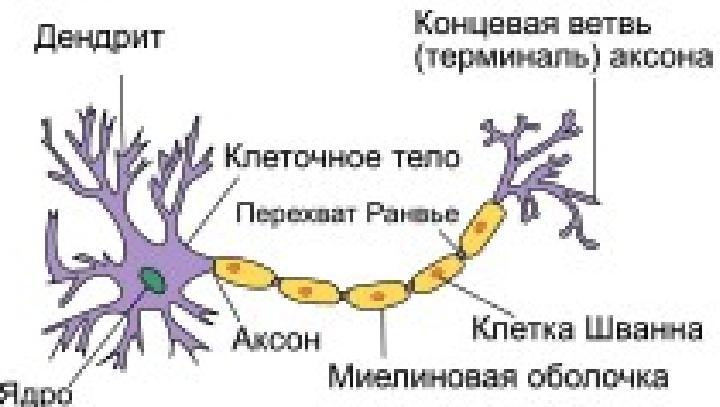
$q_i = \sigma_i^* q_i^{in}$  – заряд с  $i$ -го дендрита

$Q = \sum q_i$  – образовавшийся заряд в нейроне

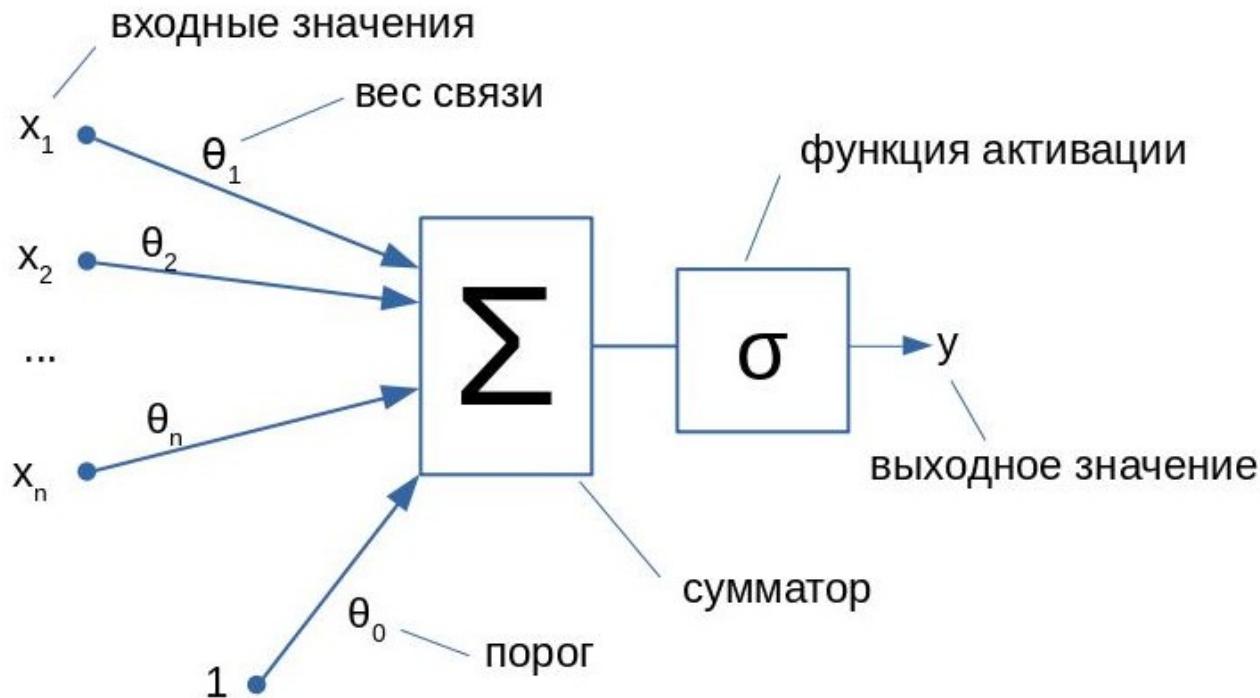
Если  $Q \geq q_0$ , то  $q^{out}$  – сигнал следующему нейрону

Нейрон проверяет  $\sum \sigma_i^* q_i^{in} \geq q^0 \Leftrightarrow \langle \sigma^* q^{in} \rangle - q^0 \geq 0$ . Т.е. нейрон – простой линейный классификатор.

Типичная структура нейрона

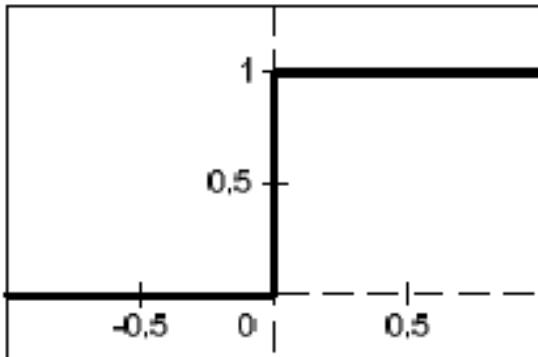


# Математическая модель

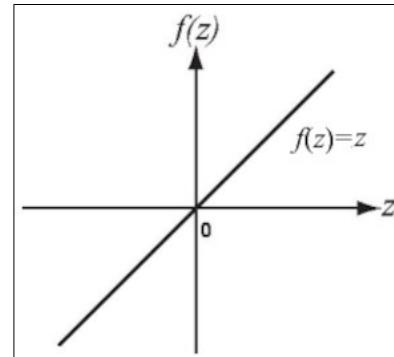


$$y = \sigma(\langle\theta, x\rangle)$$

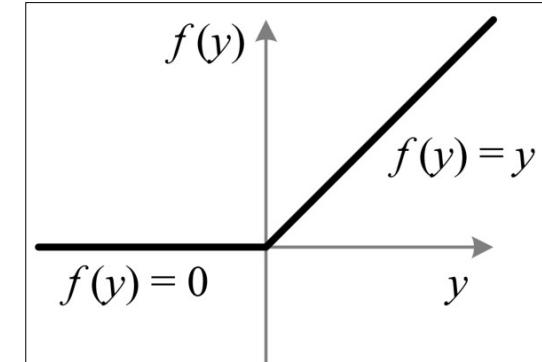
# Функции активации



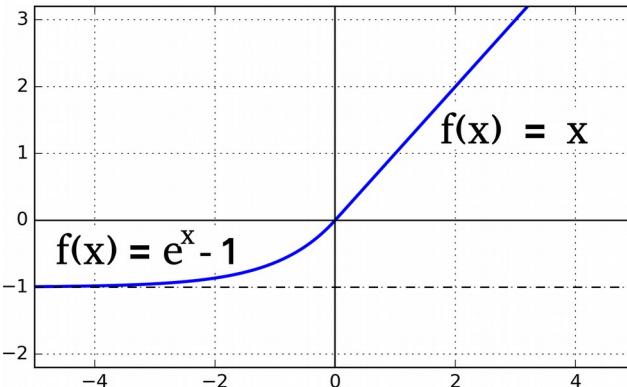
пороговая



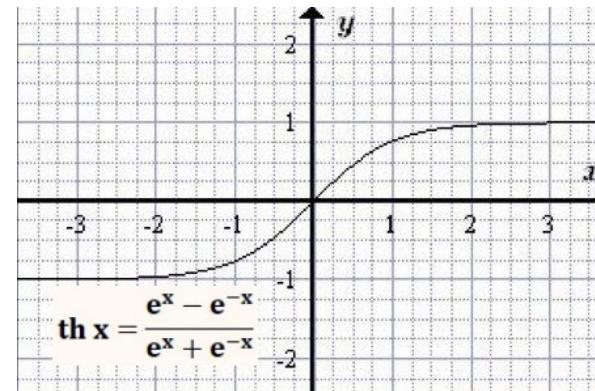
линейная



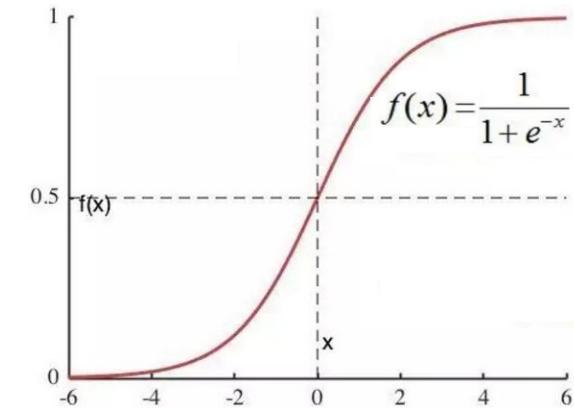
ReLU



ELU

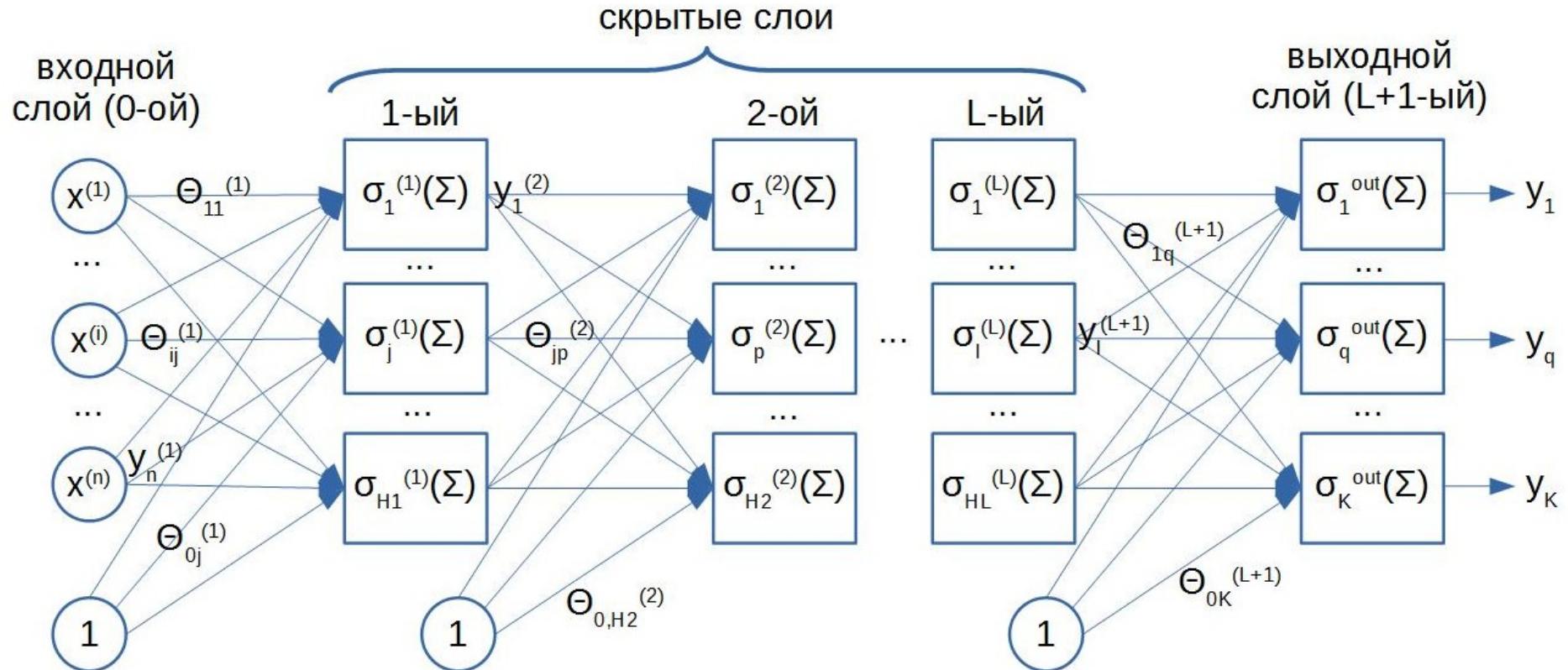


гиперболический тангенс



сигмойда

# Нейронная сеть



$\Theta_{ij}^{(k)}$  – вес связи между  $i$ -м нейроном  $(k-1)$ -го слоя и  $j$ -м нейроном  $k$ -го слоя,  
 $y_i^{(k)}$  – значение выхода из  $i$ -го нейрона  $(k-1)$ -го слоя (причем  $y_i^{(1)} = x^{(i)}$  и  $y_0^{(j)} = 1$ ).

# Нейронная сеть

$$y_i^{(k+1)} = \sigma_i^{(k+1)} \left( \sum_{0 \leq j \leq H_k} \Theta_{ji}^{(k)} * y_j^{(k)} \right)$$

Количество обучаемых параметров = количество связей:

$$N = (n + 1) * H_1 + (H_1 + 1) * H_2 + \dots + (H_L + 1) * K$$

У человека:

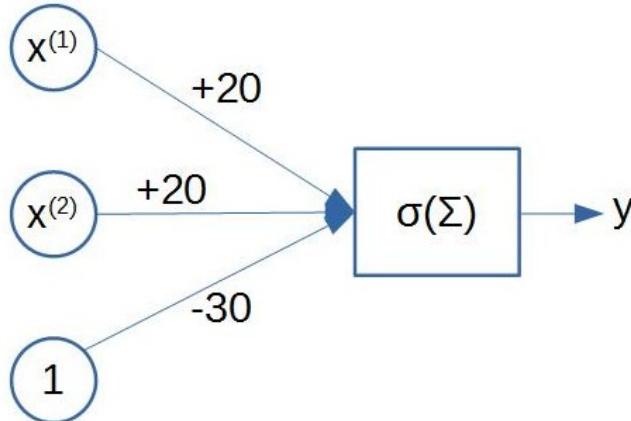
- ~  $1.6 * 10^{10}$  нейронов
- ~  $10^4$  связей у нейрона

У шароголового дельфина:  $3.7 * 10^{10}$  нейронов

Google Translation Machine:  $9 * 10^9$  связей

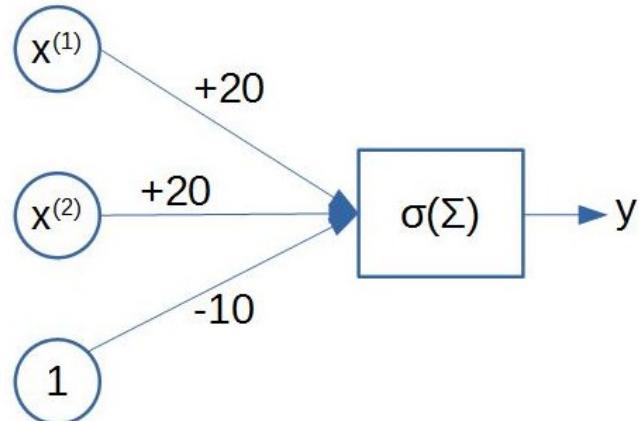
# Бинарные функции

**AND( $x^{(1)}, x^{(2)}$ )**



$x^{(1)}$	$x^{(2)}$	$\sigma(\Sigma)$
0	0	$\sigma(-30) \approx 0$
0	1	$\sigma(-10) \approx 0$
1	0	$\sigma(-10) \approx 0$
1	1	$\sigma(10) \approx 1$

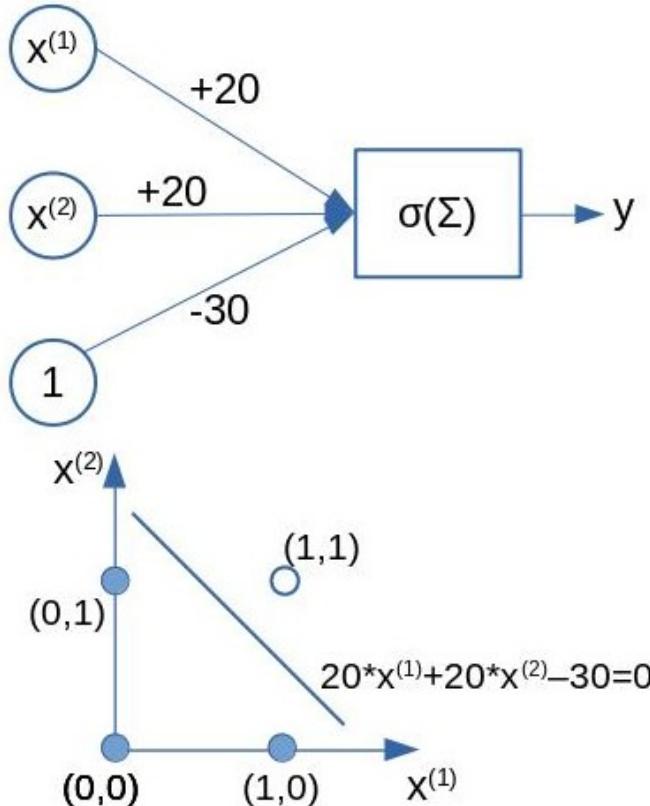
**OR( $x^{(1)}, x^{(2)}$ )**



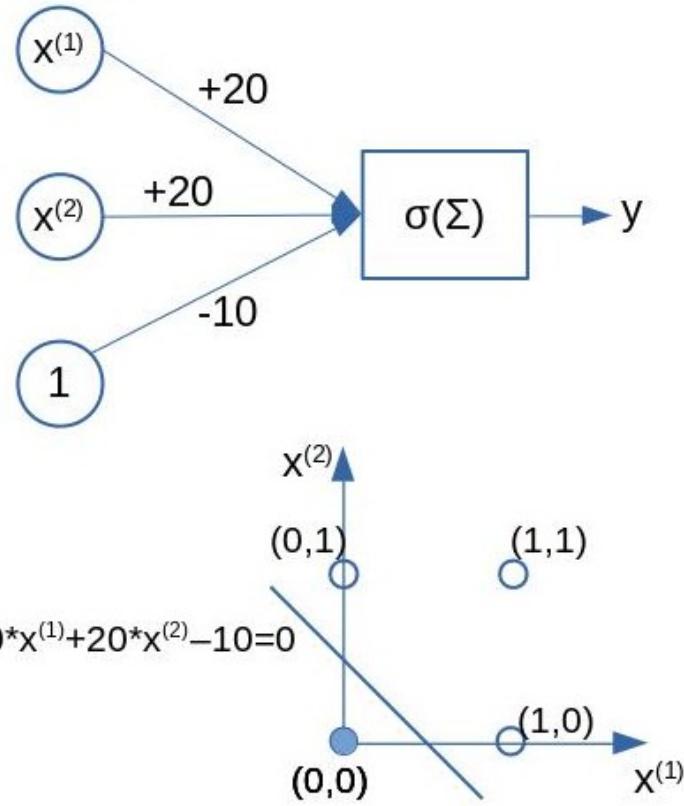
$x^{(1)}$	$x^{(2)}$	$\sigma(\Sigma)$
0	0	$\sigma(-10) \approx 0$
0	1	$\sigma(10) \approx 1$
1	0	$\sigma(10) \approx 1$
1	1	$\sigma(30) \approx 1$

# Разделяющие прямые

**AND( $x^{(1)}, x^{(2)}$ )**

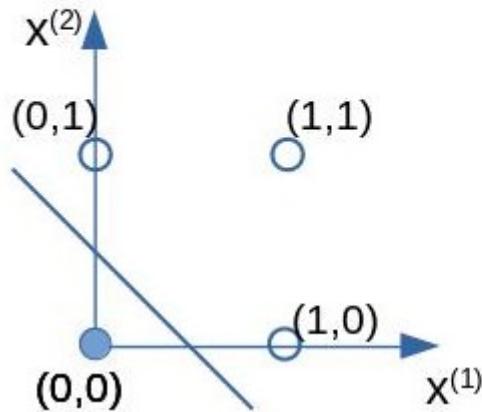


**OR( $x^{(1)}, x^{(2)}$ )**

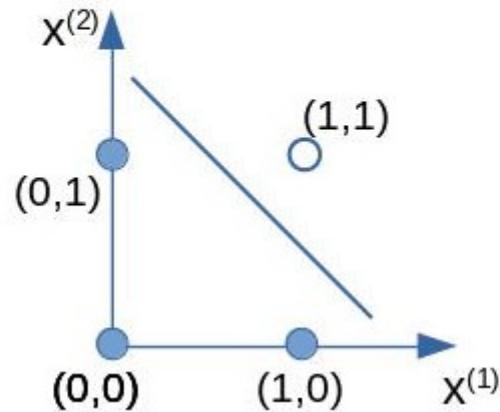


# Неразделяемый случай

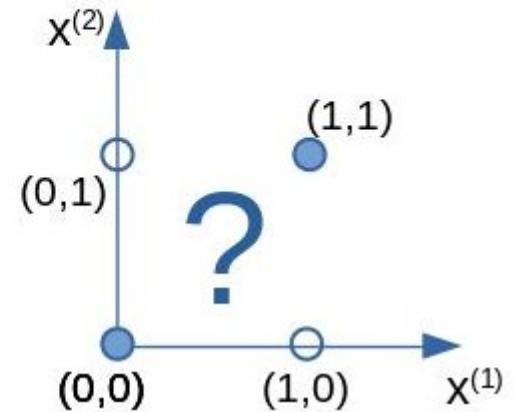
**OR( $x^{(1)}, x^{(2)}$ )**



**AND( $x^{(1)}, x^{(2)}$ )**

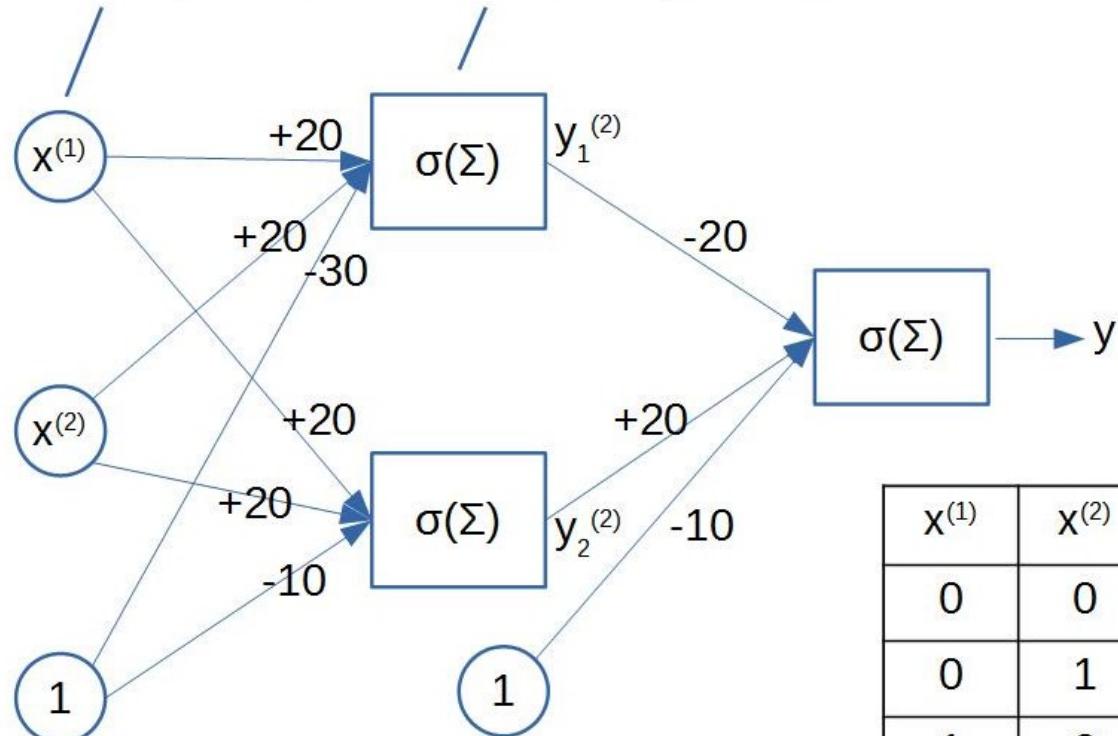


**XOR( $x^{(1)}, x^{(2)}$ )**



# XOR

базовые признаки      сложные признаки



$x^{(1)}$	$x^{(2)}$	$y_1^{(2)}$	$y_2^{(2)}$	$y$
0	0	$\approx 0$	$\approx 0$	$\approx 0$
0	1	$\approx 0$	$\approx 1$	$\approx 1$
1	0	$\approx 0$	$\approx 1$	$\approx 1$
1	1	$\approx 1$	$\approx 1$	$\approx 0$

# Обобщающая способность

С помощью линейных операций и одной нелинейной функции активации можно приблизить любую непрерывную функцию с любой желаемой точностью (Цыбенко 1989г.).

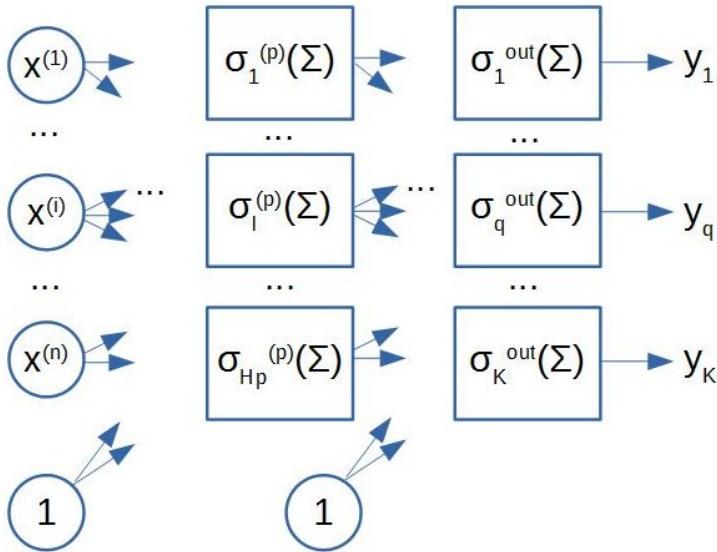
Если все функции активации линейны, то выходные значения представляются линейными комбинациями от входных параметров. Использование скрытых слоев не имеет смысла.

# ILSVRC

ImageNet Large Scale Visual Recognition Challenge – соревнования по классификации объектов с 2010 года.

	Ошибки	Кол-во связей (млн)
AlexNet, 2012	18.2	60
ZFNet, 2013	16.0	62
VGG-19, 2014	8.4	144
GoogleNet, 2014	7.9	4
ResNet-152, 2015	4.5	2

# Задачи регрессии



$(x_1, t_1), \dots, (x_m, t_m)$  – обучающая выборка

$x_i = (x_1^{(i)}, \dots, x_n^{(i)}), t_i = (t_1^{(i)}, \dots, t_k^{(i)})$

$$y_i = A(x_i)$$

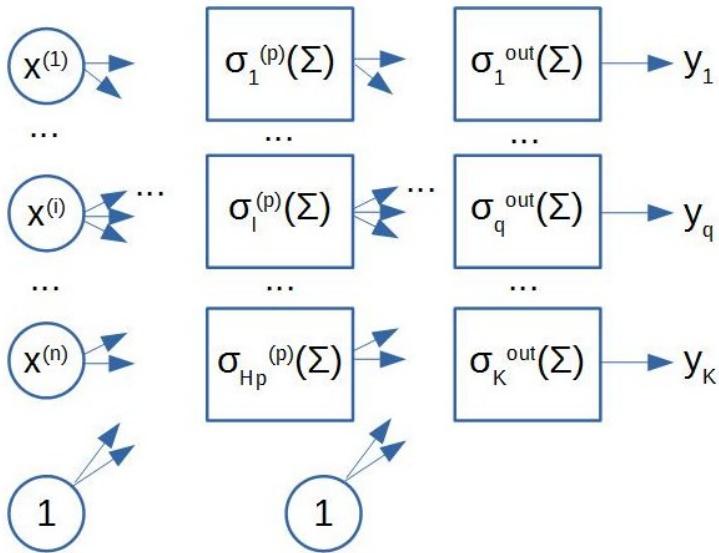
$\sigma_i^{out}(\Sigma)$  – линейные:

$$y_i = \sum$$

Функция ошибки – квадратичная:

$$E = 0.5 * \sum (y_i - t_i)^2$$

# Задачи классификации



$(x_1, t_1), \dots, (x_m, t_m)$  – обучающая выборка

$x_i = (x_i^{(1)}, \dots, x_i^{(n)}), t_i \in K$

$t_i = (0_1, \dots, 0_{p-1}, 1_p, 0_{p+1}, \dots, 0_K)$ , если  $t_i = p$

$y_i = A(x_i)$

$\sigma_i^{\text{out}}(\Sigma)$  – softmax:

$$y_i = \sigma_i^{\text{out}}(\Sigma) = e^{\Sigma_i} / \sum e^{\Sigma_j}; \quad \sigma_i^{\text{out}}(\Sigma)' = y_i * (1 - y_i)$$

Функция ошибки:

$$E = -\sum t_i * \log(y_i); \quad \partial E / \partial \Sigma_i = y_i - t_i$$

# Обучение нейросети

$(x_1, t_1), (x_2, t_2), \dots, (x_m, t_m)$  – обучающая выборка

$x_i = (x_1^{(i)}, \dots, x_n^{(i)}), t_i = (t_1^{(i)}, \dots, t_k^{(i)})$

$A : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^k$  – алгоритм, реализуемый нейросетью

После вычисления  $A(x_i) = y_i$  известны:

$x_i$  – входные значения для нейросети;

$y_i$  – выходные значения из нейросети;

$t_i$  – правильные выходные значения из нейросети;

$\Sigma$  – входные значения для нейронов каждого слоя;

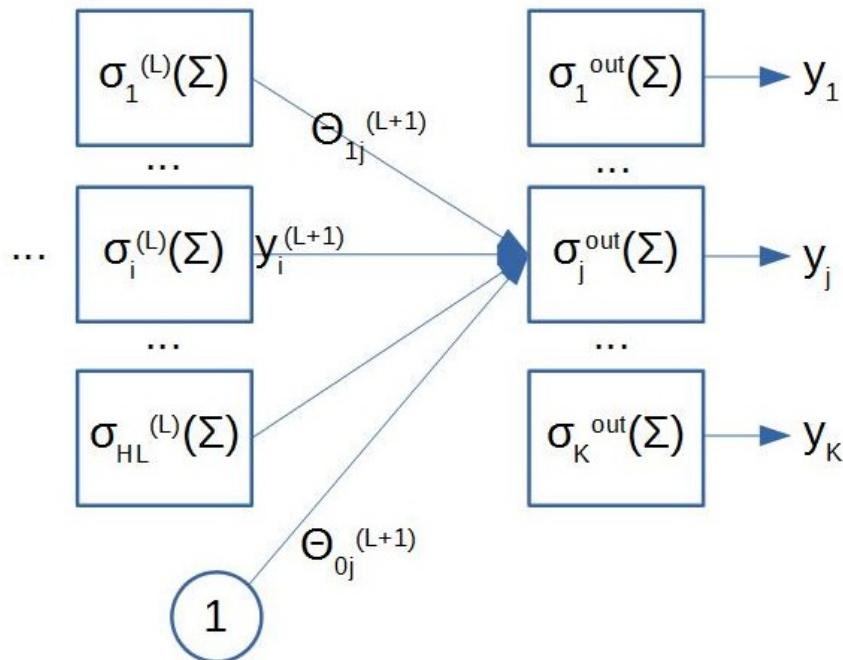
$y_i^{(p)}$  – выходные значения из нейронов каждого слоя;

$\Theta_{xy}^{(z)}$  – текущие значение весов связей.

Необходимо:

вычислить  $\Delta\Theta_{xy}^{(z)} = -\alpha * \partial E / \partial \Theta_{xy}^{(z)}$  для каждой связи

# Обратное распространение ошибки



Если  $E = 0.5 * (t_j - y_j)^2$  и  $\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma) = 1/(1+e^{-\Sigma})$ , то

$dE/dy_j = y_j - t_j$  и  $d\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma)/d\Sigma = \sigma_j^{\text{out}}(\Sigma)(1 - \sigma_j^{\text{out}}(\Sigma)) = y_j * (1-y_j)$ , поэтому

$$\frac{\partial E}{\partial y_i^{(L+1)}} = \Theta_{ij}^{(L+1)} * y_j * (1-y_j) * (y_j - t_j)$$

$$E = E_{y1} + E_{y2} + \dots + E_{yk}$$

$$\frac{\partial E}{\partial y_i^{(L+1)}} = \frac{\partial E_{y1}}{\partial y_i^{(L+1)}} + \dots + \frac{\partial E_{yk}}{\partial y_i^{(L+1)}}$$

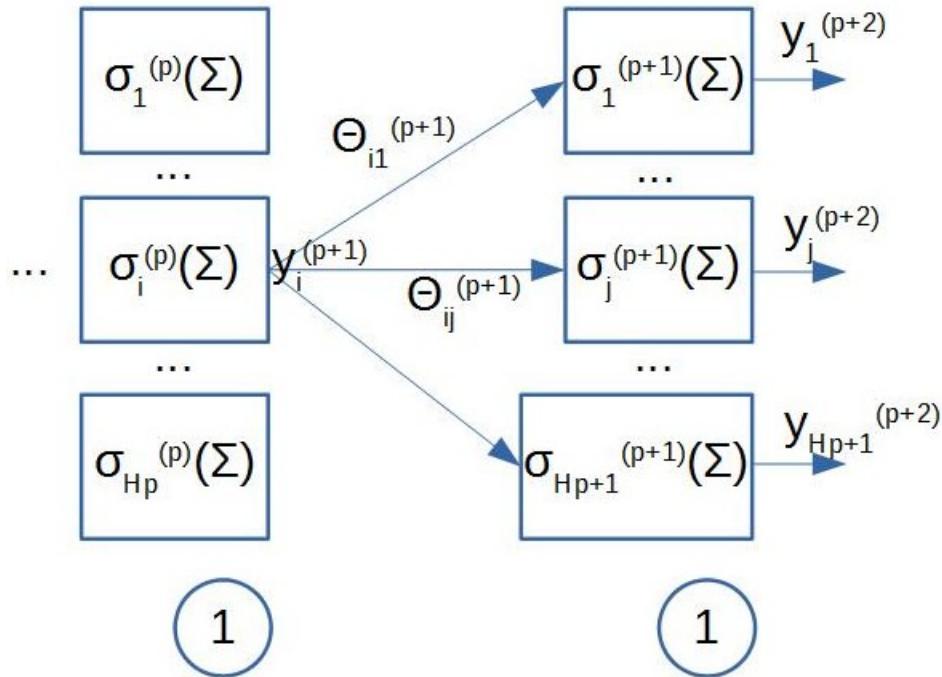
$$\frac{\partial E_{yj}}{\partial y_i^{(L+1)}} = \frac{\partial \sigma_j^{\text{out}}(\Sigma)}{\partial y_i^{(L+1)}} * E_{yj}$$

$$\Sigma = \sum_{0 \leq p \leq HL} \Theta_{pj}^{(L+1)} y_p^{(L+1)}$$

$$\frac{\partial E_{yj}}{\partial y_i^{(L+1)}} = \frac{\partial \Sigma}{\partial y_i^{(L+1)}} * (\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma))' * E'_{yj}$$

$$\frac{\partial E_{yj}}{\partial y_i^{(L+1)}} = \Theta_{ij}^{(L+1)} * (\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma))' * E'_{yj}$$

# Обратное распространение ошибки



$$\frac{\partial E}{\partial y_i^{(p+1)}} = \sum \frac{\partial E}{\partial y_j^{(p+2)}} * \Theta_{ij}^{(p+1)} * (\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma))'$$

$\frac{\partial E}{\partial y_1^{(p+2)}}, \dots, \frac{\partial E}{\partial y_{H_p+1}^{(p+2)}}$  - известны

$\frac{\partial E}{\partial y_i^{(p+1)}}$  - найти

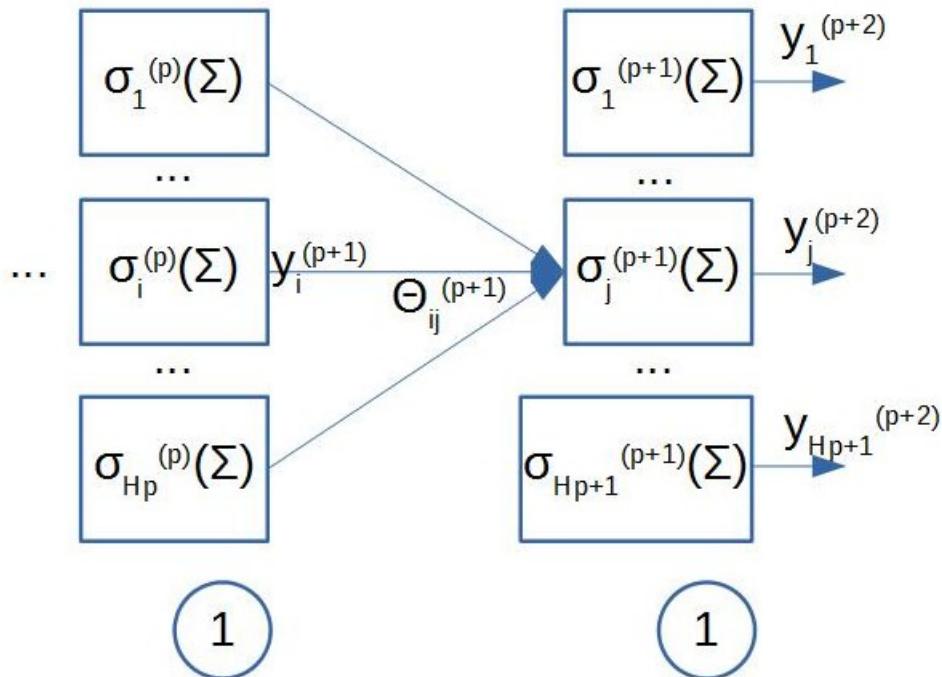
$$\frac{\partial E}{\partial y_i^{(p+1)}} = \sum \frac{\partial E}{\partial y_j^{(p+2)}} * \frac{\partial y_j^{(p+2)}}{\partial y_i^{(p+1)}}$$

$$\frac{\partial y_j^{(p+2)}}{\partial y_i^{(p+1)}} = \frac{\partial (\sigma_j^{(p+1)}(\Sigma))}{\partial y_i^{(p+1)}}$$

$$= \frac{\partial \Sigma}{\partial y_i^{(p+1)}} * (\sigma_j^{(p+1)}(\Sigma))'$$

$$= \Theta_{ij}^{(p+1)} * (\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma))'$$

# Изменение весов



$\frac{\partial E}{\partial \Theta_{ij}^{(p+1)}}$  - найти

$$\frac{\partial E}{\partial \Theta_{ij}^{(p+1)}} = \frac{\partial E}{\partial y_j^{(p+2)}} * \frac{\partial y_j^{(p+2)}}{\partial \Theta_{ij}^{(p+1)}}$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial y_j^{(p+2)}}{\partial \Theta_{ij}^{(p+1)}} &= \frac{\partial (\sigma_j^{(p+1)}(\Sigma))}{\partial \Theta_{ij}^{(p+1)}} \\ &= \frac{\partial \Sigma}{\partial \Theta_{ij}^{(p+1)}} * (\sigma_j^{(p+1)}(\Sigma))'\end{aligned}$$

$$= y_i^{(p+1)} * (\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma))'$$

$$\frac{\partial E}{\partial \Theta_{ij}^{(p+1)}} = \frac{\partial E}{\partial y_j^{(p+2)}} * y_i^{(p+1)} * (\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma))'$$

# Проблема затухания и взрыва градиента

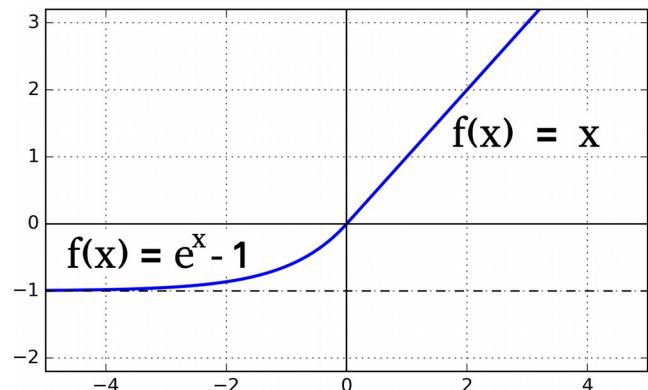
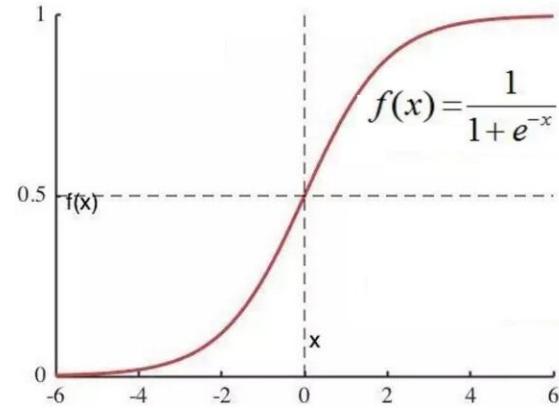
$$\frac{\partial E}{\partial \Theta_{ij}^{(p+1)}} = \frac{\partial E}{\partial y_j^{(p+2)}} * y_i^{(p+1)} * (\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma))'$$

$$\frac{\partial E}{\partial y_i^{(p+1)}} = \sum \frac{\partial E}{\partial y_j^{(p+2)}} * \Theta_{ij}^{(p+1)} * (\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma))'$$

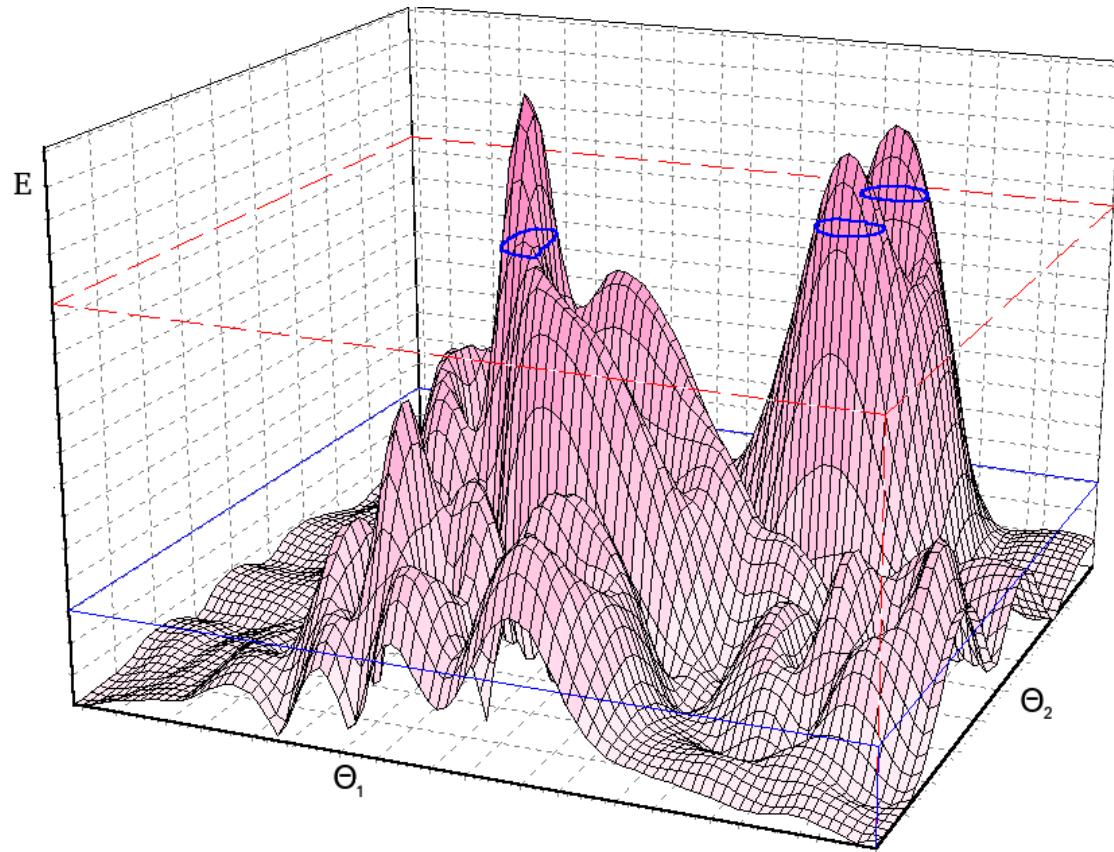
Если  $|\Theta_{ij}^{(p+1)} * (\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma))'| < 1$ , то возможно затухание градиента и замедление обучения.

Если  $|\Theta_{ij}^{(p+1)} * (\sigma_j^{\text{out}}(\Sigma))'| > 1$ , то возможен взрыв градиента и нестабильность обучения.

Выход: использовать подходящую функцию активации и следить за весами связей.



# Невоспроизводимость эксперимента



Если область, сходящаяся к хорошему минимуму, мала, то вероятность попадания в нее при случайной инициализации весов также мала.

# tensorflow

<https://sesc-infosec.github.io/>